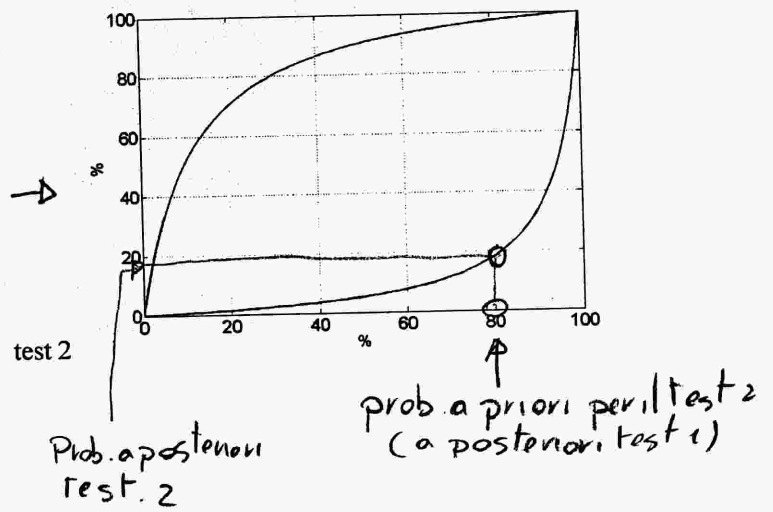
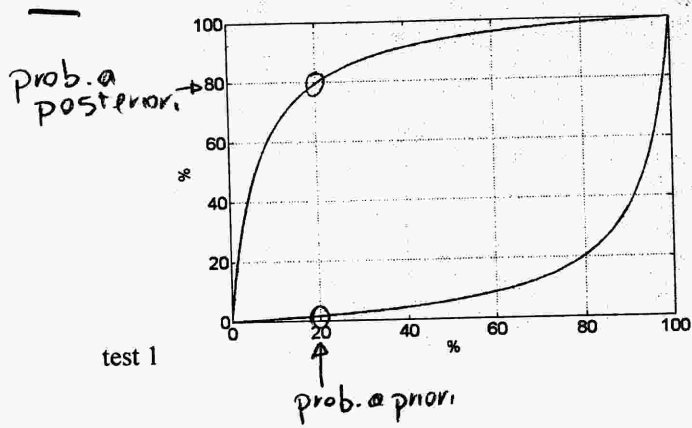


## Esercizio 2



Prob. a post finale  $\cong 20\%$

$$P_{m, tp} = \frac{\text{sensibilità} \times \text{prevalenza}}{\text{sensibilità} \times \text{prevalenza} + [(1 - \text{specificità}) \times (1 - \text{prevalenza})]}$$

$$P_{m, tn} = \frac{(1 - \text{sens}) \times \text{prev}}{[(1 - \text{sens}) \times \text{prev}] + [\text{spec} \times (1 - \text{prev})]}$$

test. 1

$$\text{sens} = 94\% \quad \text{spec} = 94\% \quad \text{prev} = 20\%$$

risultato positivo

$$P_{m, tp} = \frac{0,94 \times 0,2}{0,94 \times 0,2 + (1 - 0,94) \times 0,8} = 0,7966$$

test. 2

$$\text{sens} = 95\% \quad \text{spec} = 90\% \quad \text{prev} = 0,7966$$

ris. negativo

$$P_{m, tn} = \frac{(1 - 0,95) \times 0,7966}{(1 - 0,95) \times 0,7966 + 0,9 \times (1 - 0,7966)} = 0,1787$$

esercizio 4

a)  $C_{6,2} = \binom{6}{2} = \frac{6!}{4! 2!} = \frac{6 \cdot 5}{2} = 15$

b)  $p = \frac{\text{casi favorevoli}}{\text{casi possibili}} = \frac{D_{3,3}}{D_{6,3}} = \frac{3!}{\frac{6!}{3!}} = \frac{3 \cdot 6}{6!} = \frac{3 \cdot 6}{720} = 0,05$

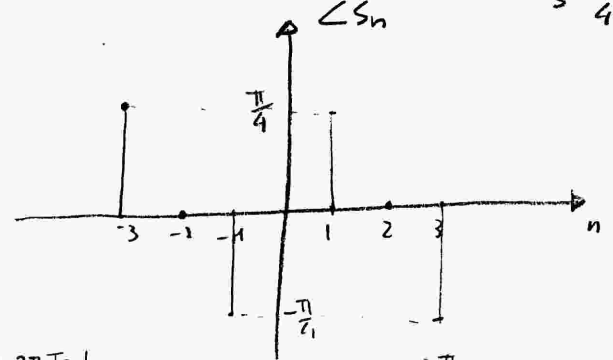
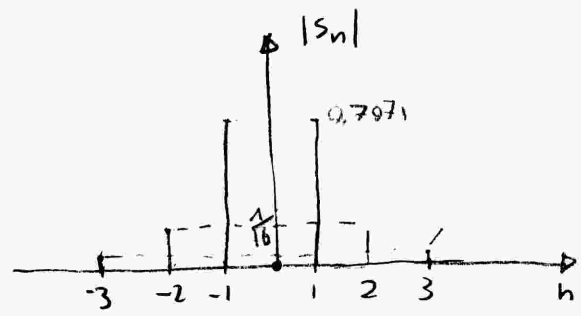
Esercizio 5

$S_n = 2^{-|n|} \frac{1 + j \sin(\frac{\pi n}{2})}{n^2}$  per  $n \neq 0$ ,  $S_0 = 0$

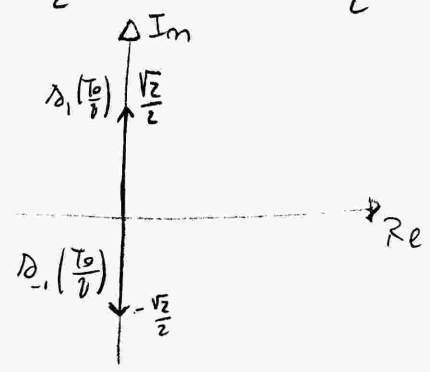
a)  $S_{-n} = 2^{-|-n|} \frac{1 + j \sin(-\frac{\pi n}{2})}{(-n)^2} = 2^{-|n|} \frac{1 - j \sin \frac{\pi n}{2}}{n^2} = S_n^*$   $x(t)$  è reale

b)  $S_{-n} \neq S_n$   
 $S_{-n} \neq -S_n \Rightarrow x(t)$  non presenta simmetrie

c)  $S_1 = \frac{1}{2} \frac{1 + j \sin \frac{\pi}{2}}{1} = \frac{1+j}{2}$        $S_{-1} = \frac{1-j}{2}$        $|S_1| = |S_{-1}| = \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{1}{4}} = \frac{1}{\sqrt{2}} = 0,7071$   
 $\angle S_1 = \frac{\pi}{4}$        $\angle S_{-1} = -\frac{\pi}{4}$   
 $S_2 = \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{4} = \frac{1}{16}$        $S_{-2} = \frac{1}{16}$        $|S_2| = |S_{-2}| = 1/16$        $\angle S_2 = \angle S_{-2} = 0$   
 $S_3 = \frac{1}{8} \frac{1-j}{9} = \frac{1-j}{72}$        $S_{-3} = \frac{1+j}{72}$        $|S_3| = |S_{-3}| = \frac{1}{36\sqrt{2}} = 0,0196$        $\angle S_3 = -\frac{\pi}{4}$   
 $\angle S_{-3} = \frac{\pi}{4}$



d)  $x_1(t) = S_1 e^{j 2\pi t / T_0}$        $x_1(\frac{T_0}{8}) = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{j \frac{\pi}{4}} e^{j 2\pi \frac{T_0}{8} \frac{1}{T_0}} = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{j \frac{\pi}{4}} e^{j \frac{\pi}{4}} = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{j \frac{\pi}{2}}$   
 $x_{-1}(t) = S_{-1} e^{-j 2\pi t / T_0}$        $x_{-1}(\frac{T_0}{8}) = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-j \frac{\pi}{4}} e^{-j 2\pi \frac{T_0}{8} \frac{1}{T_0}} = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-j \frac{\pi}{4}} e^{-j \frac{\pi}{4}} = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-j \frac{\pi}{2}}$



### esercizio 6

$x_1[n]$  4 campioni

$x_2[n]$  5 campioni

$dt = 0,5s$

- Convoluzione circolare  $\equiv$  conv. lineare

periodicizzare  $x_1[n]$  e  $x_2[n]$  con periodo  $4+5-1 = 8$  campioni

$\Rightarrow$  aggiungo 4 zeri in coda a  $x_1[n]$  (Zero padding)

$\Rightarrow$  aggiungo 3 zeri in coda a  $x_2[n]$

la convoluzione lineare di  $x_1[n]$  e  $x_2[n]$  è lunga 8 campioni

- Per ottenere una risoluzione pari a  $0,1 Hz$   $\Rightarrow$  Tosservazione ovvero la lunghezza della sequenza da trasformare

$$T_{oss} = \frac{1}{df} = 10 \frac{s}{Hz} \Rightarrow N_{TOT} = \frac{T_{oss}}{dt} = \frac{10s}{0,5s} = 20$$

Bisogna quindi effettuare uno zero padding pari all'aggiunta di 12 zeri alla sequenza ottenuta dalla convoluzione.

$$N_{TOT} = 20 \quad df = 0,1 Hz \quad \text{M.B.} \quad \overline{df = \frac{1}{N_{TOT} dt}}$$

vettore di frequenze rispetto alle quali viene stimata la trasformata della sequenza

usando una notazione tipica dell'ambiente matlab

$$f = df \cdot \left[ -\frac{N_{TOT}}{2} : 1 : \frac{N_{TOT}}{2} - 1 \right] \quad \text{M.B.} \quad \overline{N_{TOT} \text{ pari}}$$

$\uparrow$   
vettore con passo unitario

$$f = [-1 : 0,1 : 0,9] Hz = [-1, -0,9, -0,8, -0,7, -0,6, -0,5, -0,4, \dots, -0,3, -0,2, -0,1]$$

### Esercizio 7

$$x(t) \xrightarrow{|h|} y(t)$$

$$y(t) = \sqrt{x(t-t_0)} \quad t_0 \text{ costante}$$

linearità

$$\text{In: } x_1(t) \quad \text{out: } y_1(t) = \sqrt{x_1(t-t_0)} \quad \text{In: } x_2(t) \quad \text{out: } y_2(t) = \sqrt{x_2(t-t_0)}$$

$$\text{In: } x_3(t) = a x_1(t) + b x_2(t) \quad \text{out: } y_3(t) = \sqrt{a x_1(t-t_0) + b x_2(t-t_0)} \neq a y_1(t) + b y_2(t) = a \sqrt{x_1(t-t_0)} + b \sqrt{x_2(t-t_0)}$$

tempo invarianza

$$\text{In: } x(t) \quad \text{out: } y(t) = \sqrt{x(t-t_0)}$$

$$\text{In: } x(t-T) \quad \text{out: } y_1(t) = \sqrt{x(t-T-t_0)} = y(t-T)$$

il sist è non lineare e tempo invariante